

Práctica 3: Matrices y vectores

1. Introducir los vectores (1 2 3 4 5) y (6 7 8 9 10) asignándoles las variables u y v respectivamente:
 - a. Determinar $3u$, $u+v$, $u-v$.
 - b. Construir un vector cuyos elementos sean los de v incrementados 3 unidades.
 - c. Determinar un vector de elementos el resultado de multiplicar cada elemento de u por el correspondiente de v.
 - d. Calcular un vector de elementos los de u elevados al cubo.
 - e. Calcular un vector cuyos elementos sean el resultado de elevar cada elemento de u al elemento de v correspondiente.

```
>> u=[1 2 3 4 5];v=[6 7 8 9 10];
```

```
>>% Apartado a
```

```
>> 3*u
```

```
ans =
```

```
3 6 9 12 15
```

```
>> u+v
```

```
ans =
```

```
7 9 11 13 15
```

```
>> u-v
```

```
ans =
```

```
-5 -5 -5 -5 -5
```

```
>>% Apartado b
```

```
>> v+3
```

```
ans =
```

```
9 10 11 12 13
```

```
>>% Apartado c
```

```
>> u.*v
```

```
ans =
```

```
6 14 24 36 50
```

```
>>% Apartado d
```

```
>> u.^3
```

```
ans =
```

```
1 8 27 64 125
```

```

>>% Apartado e
>> u.^v
ans =
Columns 1 through 3
     1    128    6561
Columns 4 through 5
262144  9765625
>>

```

2. Introducir las matrices $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 5 & 4 & 3 \\ 7 & 1 & 0 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} -2 & 5 & 7 \\ 4 & 3 & 1 \\ 8 & -1 & 3 \end{pmatrix}$

- Calcular $A+B$, AB , A^4
- Determinar una matriz cuyos elementos sean el resultado de multiplicar cada elemento de A por el correspondiente de B .
- Determinar una matriz cuyos elementos sean el resultado de dividir cada elemento de A por el correspondiente de B .

```

>> A=[1 2 1;5 4 3;7 1 0],B=[-2 5 7;4 3 1;8 -1 3]

```

```

A =
     1     2     1
     5     4     3
     7     1     0

```

```

B =
    -2     5     7
     4     3     1
     8    -1     3

```

```

>> % Apartado a

```

```

>> A+B

```

```

ans =
    -1     7     8
     9     7     4
    15     0     3

```

```

>> A*B

```

```

ans =
    14    10    12
    30    34    48
   -10    38    50

```

```

>> A^4

```

```

ans =
    914    643    383
   2366   1653    985

```

1164 834 490

```
>> % Apartado b
>> A.*B
ans =
   -2  10   7
   20  12   3
   56  -1   0

>> % Apartado c
>> A./B
ans =
 -0.5000  0.4000  0.1429
  1.2500  1.3333  3.0000
  0.8750 -1.0000   0

>>
```

3. Determinar si es posible:

- a. La inversa de A y de B. Verificar que el producto de una matriz por su inversa es la matriz identidad.
- b. La traza de B.
- c. El determinante y el rango de A.

Utilizamos la ayuda para encontrar las funciones necesarias:

```
>> help matlab\matfun
```

Matrix functions - numerical linear algebra.

Matrix analysis.

norm - Matrix or vector norm.

normest - Estimate the matrix 2-norm.

rank - Matrix rank.

det - Determinant.

trace - Sum of diagonal elements.

null - Null space.

orth - Orthogonalization.

rref - Reduced row echelon form.

subspace - Angle between two subspaces.

Linear equations.

\ and / - Linear equation solution; use "help slash".

inv - Matrix inverse.

rcond - LAPACK reciprocal condition estimator

cond - Condition number with respect to inversion.
 condest - 1-norm condition number estimate.
 normest1 - 1-norm estimate.
 chol - Cholesky factorization.
 cholinc - Incomplete Cholesky factorization.
 lu - LU factorization.
 luinc - Incomplete LU factorization.
 qr - Orthogonal-triangular decomposition.
 lsqnonneg - Linear least squares with nonnegativity constraints.
 pinv - Pseudoinverse.
 lscov - Least squares with known covariance.

Eigenvalues and singular values.

eig - Eigenvalues and eigenvectors.
 svd - Singular value decomposition.
 gsvd - Generalized singular value decomposition.
 eigs - A few eigenvalues.
 svds - A few singular values.
 poly - Characteristic polynomial.
 polyeig - Polynomial eigenvalue problem.
 condeig - Condition number with respect to eigenvalues.
 hess - Hessenberg form.
 qz - QZ factorization for generalized eigenvalues.
 schur - Schur decomposition.

Matrix functions.

expm - Matrix exponential.
 logm - Matrix logarithm.
 sqrtm - Matrix square root.
 funm - Evaluate general matrix function.

Factorization utilities

qrdelete - Delete a column or row from QR factorization.
 qrinsert - Insert a column or row into QR factorization.
 rsf2csf - Real block diagonal form to complex diagonal form.
 cdf2rdf - Complex diagonal form to real block diagonal form.
 balance - Diagonal scaling to improve eigenvalue accuracy.
 planerot - Givens plane rotation.
 cholupdate - rank 1 update to Cholesky factorization.
 qrupdate - rank 1 update to QR factorization.

```

>>>> % Apartado a
>> inv(A)
ans =
    -0.1875    0.0625    0.1250
  
```

```

1.3125 -0.4375 0.1250
-1.4375 0.8125 -0.3750
>> inv(B)
ans =
-0.0424 0.0932 0.0678
0.0169 0.2627 -0.1271
0.1186 -0.1610 0.1102
>> A*inv(A)
ans =
1.0000 0.0000 0
0.0000 1.0000 0.0000
0.0000 0 1.0000

>> % Apartado b
>> trace(B)
ans =
4

>> Apartado c
>> det(A)
ans =
16
>> rank(A)
ans =
3
>>

```

4. Una empresa compra los siguientes artículos:

Referencia artículo	Cantidad de artículo	Precio de la unidad (sin IVA)
100	200	190
101	150	345
102	500	69
103	49	598

- Introducir la tabla en mediante tres vectores: referencia, cantidad y coste.
- Determinar el coste total de cada producto.
- Construir una tabla con cada artículo y su coste total.
- Calcular el coste total a pagar por la empresa incluyendo un 16% de IVA

```

>> % Apartado a
>> referencia=[100 101 102 103];
referencia =
    100    101    102    103
>> cantidad=[200,150,500,49]
cantidad =
    200    150    500     49
>> coste=[190,345,69,598];

>> % Apartado b
>> costotalprod=cantidad.*coste
costotalprod =
Columns 1 through 3
    38000    51750    34500
Column 4
    29302

>> % Apartado c
>> [referencia',costotalprod']
ans =
    100    38000
    101    51750
    102    34500
    103    29302

>> % Apartado d
>> sum(costotalprod*0.16+costotalprod)
ans =
    1.7812e+005
>>

```

5. Introducir los vectores $u=(2,3,4)$ y $v=(3,-4,8)$.

- Determinar la suma y el producto de todos los elementos de u .
- Calcular el máximo y mínimo de los elementos de v , así como el lugar donde están situados.
- Calcular el producto escalar de u y v .
- Determinar el módulo de los vectores.

```

u=[2 3 4];v=[3 -4 8];
>> % Apartado a
>> sum(u),prod(u)
ans =
    9

```

```

ans =
    24

>> % Apartado b
>> max(v)
ans =
     8
% si no se guarda la salida en dos variables sólo nos devuelve el valor del máximo de los elementos
del vector.
>> [p,q]=max(v)
p =
     8
q =
     3
>> [p,q]=min(v)
p =
    -4
q =
     2

>> % Apartado c
>> dot(u,v)
ans =
    26
>> % Se podría haber realizado con:
>> sum(u.*v)
ans =
    26

>>% Apartado d
>> norm(u),norm(v)
ans =
    5.3852
ans =
    9.4340
>> % podríamos realizar
>> sqrt(dot(u,u))
ans =
    5.3852
>>

```

6. Construir los vectores cuyos elementos sean:

- a. Los números naturales comprendidos entre el 10 y el 100.
- b. (-1, -0,8, -0.6,....., 1.6, 1.8, 2).

- c. Desde el 1 hasta el 3 igualmente espaciados y con un total de 38 elementos.

```
% Apartado a
>> x=10:100;

>> % Apartado b
>> y=-1:0.2:2;

>> % Apartado c
>> linspace(1,3,38);
```

7. Dados $u=(1,2,3)$, $v=(4,5,6)$,

- Construir el vector $(0,1,2,3)$ a partir de u .
- Construir el vector de elementos los de u y v

```
>> u=[1 2 3];v=[4 5 6];
>> % Apartado a
>> u1=[0,u]
u1 =
    0    1    2    3

>> % Apartado b
>> uv=[u,v]
uv =
    1    2    3    4    5    6

>>
```

8. Construir un vector w con los cuadrados de los 15 primeros números naturales.

- Extraer el cuadrado de 7.
- Extraer los cuadrados de los elementos que van desde el 2 al 6 ambos inclusive.
- Extraer los cuadrados de los elementos que van desde el 7 al 13 ambos inclusive en sentido inverso
- Construir, a partir de w un vector con los cuadrados de 1, 3, 7,14.

```
>> % Apartado a
>>w=(1:15).^2
w =
Columns 1 through 13
    1    4    9   16   25   36   49   64   81  100  121  144  169
```

Columns 14 through 15

196 225

```
>> % Apartado b
```

```
>> w(7)
```

```
ans =
```

```
49
```

```
>> % Apartado c
```

```
>> w(2:6)
```

```
ans =
```

```
4 9 16 25 36
```

```
>> % Apartado c
```

```
>> w(13:-1:7)
```

```
ans =
```

```
169 144 121 100 81 64 49
```

```
>> % Apartado d
```

```
>> v=w([1,3,7,14])
```

```
v =
```

```
1 9 49 196
```

```
>>
```

9. Introducir la matriz $A = \begin{pmatrix} 2 & -8 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 4 & -2 \\ -1 & 3 & 6 & -9 \\ 5 & 7 & -4 & 0 \end{pmatrix}$

- Extraer el elemento a_{23} .
- Sustituir el elemento a_{22} por 100.
- Construir una submatriz de A formada por las filas 2, 3 y 4 y las columnas 1, 2 y 3 de A .
- Extraer la fila 3 de A .
- Extraer la columna 1 de A .
- Construir una matriz formada por las filas 1, 2 y 3 de A .
- Construir una matriz formada por las filas 1 y 4 de A .

```
>> A=[2 -8 3 4;1 2 4 -2;-1 3 6 -9;5 7 -4 0]
```

```
A =
```

```
2 -8 3 4
```

```
1 2 4 -2
```

```
-1 3 6 -9
```

```

5 7 -4 0

>> % Apartado a
>> A(2,3)
ans =
    4

>> % Apartado b
>> A(2,2)=100
A =
    2  -8  3  4
    1 100  4 -2
   -1  3  6 -9
    5  7 -4  0

>> % Se podría hacer desde el workspace

>> % Apartado c
>> AA=A(2:4,1:3)
AA =
    1 100  4
   -1  3  6
    5  7 -4

>> % Apartado d
>> A(3,:)
ans =
   -1  3  6 -9

>> % Apartado e
>> A(:,1)
ans =
    2
    1
   -1
    5

>> % Apartado f
>> C=A(1:3,:)
C =
    2  -8  3  4
    1 100  4 -2
   -1  3  6 -9

>> % Apartado g
>> D=A([1,4],:)

```

D =

```
2 -8 3 4
5 7 -4 0
```

```
>> A=[2 -8 3 4;1 2 4 -2;-1 3 6 -9;5 7 -4 0]
```

A =

```
2 -8 3 4
1 2 4 -2
-1 3 6 -9
5 7 -4 0
```

10. Construir una matriz A cuadrada aleatoria de orden 3.

- a. Obtener su inversa, su transpuesta y su diagonal.
- b. Transformarla en una matriz triangular inferior.
- c. Obtener la suma de los elementos de la primera fila, de la segunda columna y de la diagonal.

```
>> A=rand(3)
```

A =

```
0.9501 0.4860 0.4565
0.2311 0.8913 0.0185
0.6068 0.7621 0.8214
```

```
>> % Apartado a
```

```
>> inv(A)
```

ans =

```
1.6740 -0.1196 -0.9276
-0.4165 1.1738 0.2050
-0.8504 -1.0006 1.7125
```

```
>> A'
```

ans =

```
0.9501 0.2311 0.6068
0.4860 0.8913 0.7621
0.4565 0.0185 0.8214
```

```
>> diag(A)
```

ans =

```
0.9501
0.8913
0.8214
```

```

>> % Apartado b
>> tril(A)
ans =
    0.9501     0     0
    0.2311    0.8913     0
    0.6068    0.7621    0.8214

>> % Apartado c
>> % Suma de los elementos de la primera fila
>> % Primer camino:
>> A(1,1)+A(1,2)+A(1,3)
ans =
    1.8926
>> % Segundo camino
>> sum(A(1,:))
ans =
    1.8926

>> % Suma de los elementos de la segunda columna
>> sum(A(:,2))
ans =
    2.1394

>> % Suma de la diagonal
>> sum(diag(A))
ans =
    2.6628
>>

```

11. Estudiar, según el teorema de Rouché-Frobenius, y resolver el sistema:

$$\begin{cases} x + 2y + 3z = 6 \\ x + 3y + 8z = 19 \\ 2x + 3y + z = -1 \\ 5x + 6y + 4z = 5 \end{cases}$$

```

>> A=[1 2 3;1 3 8;2 3 1;5 6 4]
A =
     1     2     3
     1     3     8
     2     3     1
     5     6     4
>> AA=[1 2 3 6;1 3 8 19;2 3 1 -1;5 6 4 5]
AA =
     1     2     3     6

```

```

1 3 8 19
2 3 1 -1
5 6 4 5

>> % Comparamos rangos
>> [rank(A),rank(AA)]
ans =
    3    3
>> % El sistema es compatible y determinado

>> % Resolvemos
>> b=AA(:,4)
b =
    6
   19
   -1
    5
>> Ab
ans =

    1.0000
   -2.0000
    3.0000

>> % Nota: Existen comandos de resolución como linsolve
>> x=linsolve(A,b)
x =
[ 1]
[-2]
[ 3]
>>

```

12. Resolver el sistema
$$\begin{cases} x + 3y + 5z + t = 1 \\ 2x + y + 3z + t = 2 \\ 4x + y + 2z + 2t = 1 \\ 5x + y + 2z + 3t = 5 \end{cases}$$
 utilizando:

- La matriz inversa de los coeficientes si existe.
- El operador división izquierda.

```

>> % Apartado a
>> A=[1 3 5 1;2 1 3 1;4 1 2 2;5 1 2 3]
A =
    1    3    5    1
    2    1    3    1

```

```
4 1 2 2
5 1 2 3
>> rank(A)
ans =
4
>> % Existe inversa de A
>> b=[1 2 1 5]
b =
1 2 1 5
>> % Resolvemos:
>> x=inv(A)*b'
x =
-3.2857
-3.8571
1.7143
7.2857

>> % Apartado b
>> x=A\b'
x =
-3.2857
-3.8571
1.7143
7.2857
>>
```